

BOP-2调试

BOP-2 的显示



BOP-2调试



BOP-2调试

菜单	距	注释					
1	SETUP 💽	设置菜单*SETUP"中的所有参数。 在 BOP-2 上选择菜单*SETUP"。					
0	RESET	如果您希望((NO → YES	至开展基本调试 3→OK):	前,恢复所有参数的出厂设置,请选择"复位"			
	CTRL MOD	选择电机的控制方式。最重要的控制类型有:					
	Lp1300	VF LIN	LIN 采用线性特性曲线的 V/f 控制				
		VF QUAD	VF QUAD 采用平方矩转性曲线的 V/f 控制				
		SPD N EN	转速控制(矢	量控制)			
		TRQ N EN	转矩控制				
		 ② 标准: IEC 或 NEMA ③ 电压 ③ 电流 ④ 功率,根据 IEC 标准 (kW) ⑤ 功率,根据 EMA 标准 (HP) 					
				3-Mid 12-Mid 12-Mid </td			
				$\begin{array}{c c c c c c c c c c c c c c c c c c c $			
		⑥ 额定转速		电机铭脚上的数据			
		我们建议设置 电机不能自由 《静态电机》	我们建议设置 STIL ROT (静态电机和旋转电机的数据检测)。 电机不能自由旋转时,例如:由于机械原因,运行距离受限,请选: (静态电机数据检测)。				
	MAC PAR	选择输入/输 节选择接口	出的配管。选择 没置 (页 46)。	应用所需的现场总线。由此确定的预定义配置参见			
		电机的最小和	专速。				
		电机的加速时	寸[印]。				
		电机的减速时	中间。				
	FINISH A	确认基本词词	式的结束 (参数	p3900) : NO → YES → OK			

第4页

MC BU

BOP-2调试

вс → 🔺 🗸 → 5610Р → ок

◆按"ESC"键进入菜单选择;

☆按上下键移动菜单栏到"SETUP",按"OK"确认;

◆系统会自动显示快速调试需要设置的参数,此时可以按照步骤设置相关参数;◆若需要变频器恢复出厂设置,可做如下操作:

RESET → oK → ▲ ▼ → YES → oK → BUSY

❖按"OK"键,按上下键将显示值改为"YES";

✤按"OK"键直到"BUSY"标志消失;

☆设置控制模式(P1300);

◆在"CTRL MOD"菜单栏下,按"OK"键,通过调整;上下键来选择需要的控制模式;



Starter 在线调试——创建项目

使用STARTER项目向导来创建一个项目

点击菜单Project—New with Wizard来创建一个项目

1) 在向导初始化画面中点击"Find drive units online...";

2) 输入项目名称,以及存储路径;





Starter 在线调试——创建项目

3) 设置必要的连接接口;

4) 设置接口一定为: "DEVICE(STARTER,SCOUT)-S7USB"和"S7USB";

Introduction 1 Clearer reny planet	2 3 PG/PC Set Intel doin intedace units	e Summidy		
	Specify the unitse connection of Sat Prior faces.	n Hardove sell	Alterative Screener Used Invite Bit Division Bit Division	
- W	C		Presenter alapprend al pos UERIte a ERUSE redonalij Informere Additionere Desci	

Starter 在线调试——创建项目

- 5) 自动搜索到站点;
- 6) 完成向导步骤;



Starter 在线调试——创建项目

7) 选择在线 🖪 ,并选择可访问节点为"Device"即可;

Target Device Selection	
Devices that go online with "Connect to selected target	t devices":
Target device O120_CU240E_2_DP	Access point
Select all Deselect all	All S70NLINE All Device
OK Cancel	Help

Starter 在线调试——创建项目

或直接创建一个项目

1) 通过"project"菜单"New"或选择 □ 也 可,输入必要的项目名称存储路径;

2) 点击 🗾 , 搜索站点;



2		
access point.	DEVICE (STARTER, SCOUT)	Access point
nterface parameterization used:	S7USB	PG/PC
P address of the sought node:		
you want to accept the selected driv	e units into the project?	

Starter 在线调试——创建项目

3) 勾选站点,并点击"Accept"按钮,在项目下自动生成G120站;

Configure drive unit Control_Unit Control_Unit Control_Unit MONITOR	3		
	Extended settings Access point:	DEVICE (STARTER, SCOUT)	Access point
	Interface parameterization used:	S7USB	PG/PC

Starter 在线调试——创建项目

进入"在线"模式进行基本调试

- 1) 选择您的项目并进入"在线"模式,双击 品 按钮;
- 2) 该变频器在线;
- 3) 该变频器离线;
- 4) 选择在线的变频器,点击"Control_Unit"。打开项目树对变频器进行调试;



Starter 在线调试——基本调试

使用STARTE软件恢复出厂设置的步骤:

1) 点击 🔚 按钮,并选择需要恢复出厂设置的G120站;



- 2) 点击STARTER中的 <mark>♣</mark> 按钮;
- 3) 在恢复出厂设置的画面中,默认将恢复 出厂设置保存到ROM中;



- 1) 在G120项目中选择"Configuration";
- 2) 选择控制方式;





Starter 在线调试——基本调试

3) 选择变频器接口的接线,直接选择宏,实现必要的控制源和命令源;

4) 选择变频器的应用;

Configuration - Control_Unit - De	efaults of the setpoints/command sources	Configuratio	n - Control_Unit - Drive setting	? 🗷
Control structure Drive: Co	initrol_Unit, DDS 0, CDS 0	Control st	ucture Drive: Control_Unit, DDS 0,	CDS 0
Drive setting Select the c	default setting of the I/O configuration:	Detailts	Configure the drive propertie	es
Drive functions User-spec	cific modification based on:	Motor dat	a Standard IEC-Motor (50)	Hz. Si units) 💌
Calculation of the mole	datSetChg	Calculatio	parameters n of the moto p100=<0>: IEC-Motor (50 H	d your motor complies with on the rating plate: [z, SI units]
No chan No chan No select	ige Contraction		p100=<1>: NEMA motor [60 p100=<2>: NEMA motor [60	J H2, US units) J H2, SI units)
1.) Conv 2.) Conv 3.) Conv	Tech w/2 FixedFreq Tech w/BasSate Tech w/4 FixedFreq		5	
4) Conv 5) Conv 7,1FBw/	Tech with FB Tech w/FB+BasicSafety datSetCho		Power unit appl	
81MDPv 9.) Stand 12.) Stand	w/BasSafe Jard I/O with MOP Inded I/O with AS		[0] Load duty o	cycle with high overload for vector dy
13) Stan 14) Proc 15) Proc	idard I/O with AS and Safety Ind w/FB	-	[1] Load duty o	ycle with low overload for vector drives
17.12-wit 18.12-wit	rid ie (for/rev1) ie (for/rev2)	<u> </u>		
-			r.	
	< Back Next>	Help	< Back	Next> Help

Starter 在线调试——基本调试

5) 根据电机的铭牌输入电机数据。如果是西门子电机,在STARTER中 指定订货号即可调用该电机的相关数据。若不是西门子电机,在 STARTER中选择"Induction motor[rotating]"并输入电机的铭牌数据;

Configuration - Control	Unit - Motor			2	Configuration - Control	Unit - Mo	itor data		?
Control structure	Drive: Control_Unit, DDS	5 0, CDS 0			Control structure	Drive: Cor	trol_Unit, DDS 0, CDS 0	(7
Defaults of the setpon Drive setting	Configure the drive prop	eities:			Drive setting	Motor date	r :	5	5)
	Select motor type	[1] Induction mol	tor (rotating)		Vinda	aramete	Parameter text	Value	Unit
Motor data	Motor data	C Retain/enter			Office functions	p304[0]	Rated motor voltage	400	Vms
_Have functions	(Finter from or	ter no list		Important parameters	p305[0]	Rated motor current	0.42	Anns
Temportani parametera					Calculation of the moto	p307[0]	Rated motor power	0.12	KMV
Suman	Find order number				Summary	p308[0]	Rated motor power factor	0.750	
Treatment	(hedre as	0 and annual	The second se			p310[0]	Rated motor frequency	50.00	Hz
	11 07060 20 660 0000	2020 1 Anio	0.00 Marci			p311[0]	Rated motor speed	1350.0	rpm
	1LA7050-2AA60-XXXX	1350 1/min	0.09 100			p335[0]	Motor cooling type	[0] Non	F .
20 10 10 10	1LA7053-2AA60-xxxx	2800 1 min			< >				
	1LA7053-4AB60-xxxx	1350 1/min	35)						
	1LA7060-2AA60-xxxx	2820 1/min	An						
124	1LA7060-4A860-xxxx	1350 1/min	0.12 KW		No.				
11	1LA7063-2AA60-xxxx	2830 1/min	0.25 K/V		81				
-	1LA7063-4A860-xxxx	1350 1/min	0.18 KW						
and the	1LA7063-6AB60-xxxx	850 1 <i>i</i> min	0.09 KW	~	Contra				
Pries Pa					(Line)				
	•					Г 87 H	z calculation		
	< Back	Next >	, 	ielp			< Back Next >		Help



- 6) 设置"Identification of all parameters in standstill and turing";
- 7) 输入与应用相匹配的重要参数,例如电机的加减速时间;

figuration - Control	Unit - Drive functions	2	Configuration - Control	Unit - Important parameters		?
Control structure	Drive: Control_Unit, DDS 0, CDS 0		Control structure	Drive: Control_Unit, DDS 0, CDS 0		
Detaults of the setpon Drive setting Motor Motor data	A motor identification is recommended for the first commissioning. Stationary measurement is recommended for V/I and vector control. Stationary measurement and turning measurement are recommende for vector control (only turning measurement is not sufficient).	4	✓ Ulefaults of the setpoint ✓ Drive setting ✓ Motor ✓ Motor data	Set the values for the most important pa	arameters:	- Ams
Important parameters	Motor identification: [1] Identify motor data at standstill and with	J (6		Min. speed	0.000	rpm 🔽
Summary	[0] Inhibited	matoriatelino	Summary	Max speed:	1500.000	rpm
	A motor data [2] Identify motor data at standstill			Ramp-up time:	10.000	5
	enabled. The Hickor's chrue current and may carried a quarter of a revolution. After completion of this measureme	nt.		Ramp-down time:	20.000	•
(an optimization of the turning motor is performed at the new drive enable	a li	< >	OFF3 ramp-down time:	0.000	- .
				,		
	< Back Next >	Help		< Back Next>		Help

- 8) 建议设置"Only motor data calculate",计算电机等效电路参数;
- 9) 勾选"Copy RAM to ROM",将数据保存在变频器的ROM中。退出向导程序后,变频器出现警告A07791。此时启动变频器,开始检测电机数据;

Control structure	Drive: Control_Unit, DDS 0, CDS 0	Defaults of the setpoin	
Drive setting Motor	Fuil make completing	Motor Motor data	The following data of the drive has been entered:
Motor data Drive functions Important parameters Summary	Restore factory setting and calculate motor data Calculate motor data only	Checkbons Checkbons	Control structure: Open-loop/closed-loop control operating mode: 0 Defaults of the setpoints/command sources: Macro drive unit: 12 Drive setting: Power unit application: 0 IEC/NEMA mot stds: 0 Motor: Motor type selection: 1 Number of motors connected in parallel: 1 Motor data: Rated motor voltage: 400 Vms Rated motor current: 0.42 Ams Dotde drate and
	-		Copy text to clipboard

Starter 在线调试——基本调试

10) 用STARTER控制面板,启动变频器进行电机数据检测。

- 1. 在STARTER中双击"Control panel";
- 2. 点击"Assume control priorty",获取对变频器的控制权;
- 3. 勾选"Enables";
- 4. 启动变频器,开始检测电机数据,检测后变频器自动停止电机,报警消失检测 结束后,电机"Give up control priority"交还控制权。



Starter 在线调试——基本调试

参数修改

通过专家列表修改参数

- 1) 在G120站中选择"Expert list";
- 2) 打开专家列表,直接修改参数值。



		Data	Parameter text	Online value Control_Unit
1	All	• A •	All	\cap
298	p1120[0]	D	Ramp-function generator ramp-up time	10.000 2
299	p1121[0]	D	Ramp-function generator ramp-dow	20.000
300	p1130[0]	D	Ramp-function generator initial round	0.000
301	p1131[0]	D	Ramp-function generator final roundi	0.000
302	p1134[0]	D	Ramp-function generator rounding-o	[0] Cont. smoothing
303	p1135[0]	D	OFF3 ramp-down time	0.000
	a serve the second serves	12.1	Characterization and a statement of a statement of	

Starter 在线调试——基本调试

通过功能图修改参数

1) 找到参数所在的相应功能图,以斜坡上升时间P1120=20为例;



Starter 在线调试——基本调试

通过功能图修改参数

1) 直接修改希望的值P1120=20。





- 点击"Load project to target system" № 按钮,将项目下载到变频器中;
- 3) 点击"Copy RAM to ROM" **□** 按钮,将数据保存到变频器中。



Thanks!

MC BU